

§ 13. ТЕЛА, ВЕКТОРНЫЕ ПРОСТРАНСТВА НАД ТЕЛАМИ

В этом параграфе будет расширено понятие числа для того, чтобы в дальнейшем для декартовых плоскостей использовать основной метод аналитической геометрии – метод координат. Из школьного курса математики известно, что если на евклидовой плоскости, изучаемой в школе, задать прямоугольную систему координат, то для определения положения точки достаточно знать два вещественных числа – абсциссу и ординату точки. Для точки пространства к двум числам добавляется третье – аппликата. Эти наборы чисел называются *координатами* точки. Оказывается, что для введения "координат" в любой декартовой плоскости вещественных чисел уже недостаточно. В качестве "координат" точек в таких плоскостях нужно брать обобщенные числа, которые мы определим, используя принцип намеренно неполного знания. Мы знаем, что множество вещественных чисел \mathbf{R} , также как множество рациональных чисел \mathbf{Q} и множество комплексных чисел \mathbf{C} , являются *полями* (определение 2.2). Это означает, что в каждом из этих множеств определены две алгебраические операции, называемые сложением и умножением. Относительно сложения каждое из множеств является коммутативной группой и удаление нейтрального элемента (нуля) приводит к тому, что множества, вновь получившиеся, оказываются коммутативными группами относительно умножения. Кроме того, обе операции связаны дистрибутивным (распределительным) законом. Предлагаемое обобщение заключается в том, что для вновь вводимых числовых множеств, которые называются *телами*, сохраняются все перечисленные выше свойства полей, кроме одного – не требуется коммутативности умножения.

Определение 13.1. Множество \mathbf{D} называется *телом*, если в \mathbf{D} заданы две бинарные алгебраические операции: сложение "+" и умножение "×" такие, что выполняются следующие аксиомы.

T₁. Множество \mathbf{D} – коммутативная группа относительно сложения (с нейтральным элементом 0_D).

T₂. Множество $\mathbf{D} \setminus \{0_D\}$ – группа относительно умножения (с нейтральным элементом 1_D).

T₃. Сложение и умножение связаны законами дистрибутивности, т.е. для любых $a, b, c \in \mathbf{D}$ верны следующие равенства:

$$a \times (b + c) = a \times b + a \times c,$$
$$(b + c) \times a = b \times c + c \times a.$$

Итак, тело является более широким понятием по сравнению с полем, поскольку аксиомы поля включают аксиомы $T_1 - T_3$ и накладывают одно

дополнительное условие: в поле умножение коммутативно, чего не требуется для тела. Поэтому любое поле является телом, в частности, телами являются известные нам поля \mathbf{Q} , \mathbf{R} , \mathbf{C} , а также поле $\mathbf{Z}/(p)$ классов вычетов целых чисел по модулю простого числа p (§. 2). Далее будут приведены примеры некоммутативных тел. Такие некоммутативные числовые системы играют важную роль в математике (в частности, в геометрии). С другой стороны, многие математические конструкции связаны с телами, в которых умножение коммутативно, т.е. с полями, и существует богатая и глубокая теория полей.

Замечание 13.1. Традиционно знак « \times » для обозначения умножения в теле или заменяется точкой, или вообще опускается (если это не приводит к недоразумению). Точно так же для упрощения записи нейтральные элементы тела 0_D и 1_D будем обозначать просто 0 и 1.

Предварим примеры тел рассмотрением одного простого, но важного свойства.

Лемма 13.1. Пусть \mathbf{D} – тело. Тогда для любого элемента $k \in \mathbf{D}$ $0k = k0 = 0$.

Доказательство. Согласно T_3 имеем: $0k + k = (0 + 1)k = 1k = k$, откуда следует, что $0k = 0$. Аналогичным образом устанавливается, что $k0 = 0$. ◀

Пример 13.1. Подмножество $\mathbf{Q}(\sqrt{p})$ множества вещественных чисел \mathbf{R} вида $a + b\sqrt{p}$, где p – фиксированное простое число; a, b – произвольные рациональные числа, относительно операций, индуцируемых сложением и умножением в \mathbf{R} , является полем. (Проверьте это!).

Пример 13.2. Подобно тому, как комплексные числа можно рассматривать как упорядоченные пары вещественных чисел с операциями:

$$\begin{aligned}(a, b) + (c, d) &= (a + c, b + d), \\ (a, b)(c, d) &= (ac - bd, ad + bc),\end{aligned}$$

можно рассмотреть множество $\mathbf{H} = \mathbf{C} \times \mathbf{C}$ упорядоченных пар комплексных чисел, введя операции сложения и умножения следующим образом:

$$\begin{aligned}(a, b) + (c, d) &= (a + c, b + d), \\ (a, b)(c, d) &= (ac - b\bar{d}, ad + b\bar{c}).\end{aligned}$$

Здесь \bar{d}, \bar{c} – числа, комплексно сопряженные соответственно к d, c .

Упражнение 13.1. Проверьте, что \mathbf{H} – тело (но не поле!). Указание: если a, b – одновременно не равны нулю, то элемент $(a, b)(\bar{a}, -b)$ совпа-

дает с элементом $(\bar{a}\bar{a} + \bar{b}\bar{b}, 0)$ и что $(\bar{a}\bar{a} + \bar{b}\bar{b}, 0)^{-1} = (\frac{1}{\bar{a}\bar{a} + \bar{b}\bar{b}}, 0)$. Выведем отсюда, что всякий ненулевой элемент \mathbf{H} обратим, т.е. имеет обратный. Тело \mathbf{H} называется телом гамильтоновых кватернионов¹.

Приведем некоторые определения, относящиеся к телам, и докажем ряд утверждений, которые понадобятся в дальнейшем.

Определение 13.2. Пусть \mathbf{D}_1 и \mathbf{D}_2 – тела. Отображение $f: \mathbf{D}_1 \rightarrow \mathbf{D}_2$ называется **морфизмом** (или **гомоморфизмом**) тела \mathbf{D}_1 в тело \mathbf{D}_2 , если f не является постоянным отображением и f согласовано с операциями сложения и умножения в \mathbf{D}_1 и \mathbf{D}_2 , т.е. для любых $a, b \in \mathbf{D}_1$ верны равенства:

$$f(a +_1 b) = f(a) +_2 f(b);$$

$$f(a \times_1 b) = f(a) \times_2 f(b).$$

Здесь символами $+_i$ и \times_i обозначены операции в теле \mathbf{D}_i , $i \in \{1, 2\}$.

Замечание 13.2. Отметим, что любой морфизм тел $f: \mathbf{D}_1 \rightarrow \mathbf{D}_2$ нуль и единицу тела \mathbf{D}_1 переводит соответственно в нуль и единицу тела \mathbf{D}_2 , т.е. выполняются равенства:

$$f(0_1) = 0_2, f(1_1) = 1_2.$$

Действительно, для любого $a \in \mathbf{D}_1$ имеем: $f(a +_1 0_1) = f(a) +_2 f(0_1)$, откуда следует, что $f(0_1) = 0_2$. Поскольку отображение f не постоянно, существует элемент $a \in \mathbf{D}_1$ такой, что $f(a) \neq 0_2$. Тогда $f(a) = f(a \times_1 1_1) = f(a) \times_2 f(1_1)$, откуда следует, что $f(1_1) = 1_2$. Это наблюдение позволяет заключить, что

отображение $f: \mathbf{D}_1 \rightarrow \mathbf{D}_2$ является морфизмом тел тогда и только тогда, когда $f: (\mathbf{D}_1, +_1) \rightarrow (\mathbf{D}_2, +_2)$ является морфизмом аддитивных групп и $f|_{\mathbf{D}_1 \setminus \{0_1\}}: (\mathbf{D}_1 \setminus \{0_1\}, \times_1) \rightarrow (\mathbf{D}_2 \setminus \{0_2\}, \times_2)$ является морфизмом мультипликативных групп.

Далее для упрощения записи возможное различие операций в различных телах будет подразумеваться, но не фиксироваться в записи; сумму и произведение элементов a и b в произвольном теле будем обозначать $a + b$ и ab .

¹ Иногда \mathbf{H} называется просто *телом кватернионов*.

Определение 13.3. *Изоморфизмом тела \mathbf{D}_1 на тело \mathbf{D}_2 называется биективный морфизм $f: \mathbf{D}_1 \rightarrow \mathbf{D}_2$. Изоморфизм $f: \mathbf{D} \rightarrow \mathbf{D}$ тела \mathbf{D} на себя называется **автоморфизмом** тела \mathbf{D} .*

Упражнение 13.2. (i) *Убедитесь, что сопряжение комплексных чисел, т.е. отображение*

$$\sigma: \mathbf{C} \rightarrow \mathbf{C}, c = a + bi \mapsto a - bi = \bar{c}, a, b \in \mathbf{R},$$

является автоморфизмом поля \mathbf{C} .

(ii) *Докажите, что отображение*

$$f: \mathbf{C} \rightarrow \mathbf{H}, a \mapsto (a, 0)$$

является инъективным морфизмом (вложением) поля комплексных чисел \mathbf{C} в тело кватернионов \mathbf{H} .

Пример 13.3. Пусть \mathbf{D} – тело, не являющееся полем. Для всякого фиксированного $d \in \mathbf{D}, d \neq 0$, рассмотрим отображение

$$i_d: \mathbf{D} \rightarrow \mathbf{D}, x \mapsto dx d^{-1}.$$

Нетрудно проверить, что i_d – автоморфизм \mathbf{D} (не для всякого d тождественный), обычно называемый **внутренним автоморфизмом**.

Лемма 13.2. *Всякий морфизм тел $f: \mathbf{D}_1 \rightarrow \mathbf{D}_2$ инъективен.*

Доказательство. Пусть $\text{Ker } f$ – множество элементов $a \in \mathbf{D}_1$ таких, что $f(a) = 0$. Покажем, что $\text{Ker } f = \{0\}$. Допустим, что $a \in \text{Ker } f$ и $a \neq 0$. Тогда для произвольного элемента $b \in \mathbf{D}_1$ верно:

$$\begin{aligned} f(b) &= f(1b) = f(1)f(b) = f(aa^{-1})f(b) = (f(a)(f(a^{-1})))f(b) = \\ &= f(a)(f(a^{-1})f(b)) = 0(f(a^{-1})f(b)) = 0. \end{aligned}$$

Получили, что $\text{Im } f = \{0\}$, т.е. противоречие с условием непостоянства отображения f . Следовательно, $\text{Ker } f = \{0\}$. Далее, если $f(a) = f(b)$, то $f(a - b) = 0$, откуда $a - b \in \text{Ker } f$ и потому $a = b$, т.е. отображение f инъективно. ◀

Определение 13.4. *Подмножество H тела \mathbf{D} называется **подтелом** тела \mathbf{D} , если H относительно ограничения операций сложения и умножения на H само является телом.*

Учитывая замечание 13.2 и тот факт, что при любом морфизме групп $f: G_1 \rightarrow G_2$ образ отображения $\text{Im } f$ является подгруппой группы G_2 , получаем, что справедливо следующее утверждение.

Лемма 13.3. Пусть $f: \mathbf{D}_1 \rightarrow \mathbf{D}_2$ – морфизм тел. Тогда образ отображения f , т.е. множество $\text{Im } f = \{f(a) \mid a \in \mathbf{D}_1\}$ является подтелом тела \mathbf{D}_2 .

Появление в наших рассуждениях тел значительно расширяет набор примеров плоскостей аффинного типа. Новые плоскости строятся аналогично тому, как для произвольного поля \mathbf{F} строилась арифметическая модель плоскости аффинного типа $A^2(\mathbf{F})$ (§ 2).

Пример 13.4. Пусть \mathbf{D} – тело и $A^2(\mathbf{D}) = \{(x, y) \mid x, y \in \mathbf{D}\}$ – множество упорядоченных пар, составленных из элементов \mathbf{D} . Элементы множества $A^2(\mathbf{D})$, т.е. пары (x, y) будем называть *точками*. Пусть (a, b, c) – упорядоченная тройка элементов тела \mathbf{D} такая, что a и b не равны одновременно нулю. *Прямой* будем называть подмножество $l(a, b, c)$ множества $A^2(\mathbf{D})$, определяемое следующим образом:

$$l(a, b, c) = \{(\alpha_1, \alpha_2) \in A^2(\mathbf{D}) \mid \alpha_1 a + \alpha_2 b + c = 0\}.$$

Легко проверить, что $A^2(\mathbf{D})$ является плоскостью аффинного типа. Доказательство проводится точно так же, как это сделано в случае поля для $A^2(\mathbf{F})$ в § 2.

Плоскость $A^2(\mathbf{D})$ является плоскостью параллельных переносов. И здесь проявляется полная аналогия с плоскостью $A^2(\mathbf{F})$. А именно (см. § 6), каждый параллельный перенос в плоскости $A^2(\mathbf{D})$ определяется парой (a, b) элементов тела \mathbf{D} и имеет вид:

$$\tau_{a,b}: A^2(\mathbf{D}) \rightarrow A^2(\mathbf{D}), (m, n) \mapsto (m + a, n + b).$$

Для любых точек $(m, n), (m', n') \in A^2(\mathbf{D})$ параллельный перенос $\tau_{m'-m, n'-n}$ очевидно, переводит первую из точек во вторую.

Покажем, что плоскость $A^2(\mathbf{D})$ является дезарговой плоскостью. Пусть P, Q, R – три коллинеарные точки. Нужно указать гомотетию плоскости $A^2(\mathbf{D})$ с центром в точке P , переводящую Q в R . Пусть вначале $P = O = (0, 0), Q = (\alpha, \beta), R = (\gamma, \delta)$. Если $\alpha \neq 0$, то $l(P, Q) = l(-\alpha^{-1}\beta, 1, 0)$. Поскольку $R \in l(P, Q)$, то $\delta = \gamma\alpha^{-1}\beta$. Отметим, что, так как $R \neq P$, то $\gamma \neq 0$. Теперь рассмотрим отображение

$$h: A^2(\mathbf{D}) \rightarrow A^2(\mathbf{D}), (m, n) \mapsto (km, kn), \text{ где } k = \gamma\alpha^{-1}.$$

Легко видеть, что h есть искомая гомотетия плоскости $A^2(\mathbf{D})$. В случае, когда $\alpha = 0$, имеем: $\beta \neq 0$ и рассуждение проводится аналогично. Если точка P отлична от $O = (0, 0)$, то рассмотрим параллельный перенос τ , переводящий P в O . Пусть $\tau(Q) = Q'$, $\tau(R) = R'$. По доказанному, существует гомотетия h с центром O , переводящая Q' в R' . Тогда, очевидно, отображение $\tau^{-1}h\tau$ есть гомотетия с центром P , переводящая Q в R .

Оказывается, что конструкции тел естественным образом возникают в геометрии на основе плоскостей параллельных переносов. Для каждой такой плоскости \mathcal{A} определим некоторое множество $D_{\mathcal{A}}$, в котором введем две операции, чтобы получить тело, связанное с геометрией плоскости \mathcal{A} .

Рассмотрим множество $\overline{H}(\mathcal{A})$ векторных частей гомотетий (§ 9) плоскости \mathcal{A} и положим $D_{\mathcal{A}} = \overline{H}(\mathcal{A}) \cup \{\theta\}$, где

$$\theta: \mathbf{V}(\mathcal{A}) \rightarrow \mathbf{V}(\mathcal{A}), \vec{a} \mapsto \vec{0}$$

– постоянное отображение множества $\mathbf{V}(\mathcal{A})$ векторов плоскости \mathcal{A} в нулевой вектор. Зададим операцию умножения в $D_{\mathcal{A}}$ как композицию отображений. Ясно тогда, что $\lambda\theta = \theta\lambda = \theta$, $\forall \lambda \in D_{\mathcal{A}}$. Такое определение влечет ассоциативность операции умножения в $D_{\mathcal{A}}$. Сложение в $D_{\mathcal{A}}$ определим, исходя из следующего наблюдения.

Лемма 13.4. Пусть $\mu, \nu \in D_{\mathcal{A}}$. Тогда отображение

$$\delta: \mathbf{V}(\mathcal{A}) \rightarrow \mathbf{V}(\mathcal{A}), \vec{a} \mapsto \mu(\vec{a}) - \nu(\vec{a})$$

также принадлежит множеству $D_{\mathcal{A}}$.

Доказательство. (i) Отметим сначала несколько случаев, когда утверждение леммы очевидно:

1) если $\mu = \nu$, то $\delta = \theta \in D_{\mathcal{A}}$;

2) если $\nu = \theta$, то $\delta = \mu \in D_{\mathcal{A}}$;

3) если $\mu = \theta$, то $\delta = \psi\nu \in D_{\mathcal{A}}$. Здесь ψ обозначает векторную часть центральной симметрии (см. замечание 12.1).

(ii) Осталось рассмотреть случай, когда $\mu, \nu \in \overline{H}(\mathcal{A})$ и $\mu \neq \nu$. Зафиксируем точку $O \in \mathcal{A}$ и рассмотрим отображение $h: \mathcal{A} \rightarrow \mathcal{A}$, переводящее произвольную точку $A \in \mathcal{A}$ в точку $h(A)$ такую, что

$$\overrightarrow{Oh(A)} = \mu(\overrightarrow{OA}) - \nu(\overrightarrow{OA}). \quad (1)$$

Покажем, что h – гомотетия плоскости \mathcal{A} . Из (1), пользуясь соотношением Шаля, получаем, что для любых точек $A, B \in \mathcal{A}$ верно равенство

$$\overline{h(A)h(B)} = \mu(\overline{AB}) - \nu(\overline{AB}). \quad (2)$$

Убедимся, что отображение h инъективно. Рассуждаем от противного. Допустим, что $A \neq B$, но $h(A) = h(B)$. Тогда из (2) имеем: $\vec{0} = \overline{h(A)h(B)} = \mu(\overline{AB}) - \nu(\overline{AB})$, т. е. $\mu(\overline{AB}) = \nu(\overline{AB})$. По следствию 9.1 получаем, что $\mu = \nu$ – противоречие условию (ii). Итак, отображение h инъективно, в частности, не является постоянным отображением. Поскольку гомотетия каждую прямую переводит в параллельную прямую, векторы \overline{AB} , $\mu(\overline{AB})$ и $\nu(\overline{AB})$ коллинеарны, поэтому из (2) вытекает, что вектор \overline{AB} коллинеарен вектору $\overline{h(A)h(B)}$. Отсюда следует, что при отображении h каждая прямая переходит в параллельную прямую, т.е. h – дилатация плоскости \mathcal{A} . Из формулы (1) вытекает, что O – неподвижная точка дилатации h , следовательно, h – гомотетия, δ – векторная часть гомотетии h , т.е. $\delta \in D_{\mathcal{A}}$. ◀

Отображение δ в дальнейшем обозначается символом $\mu - \nu$. Теперь в множестве $D_{\mathcal{A}}$ можно ввести операцию сложения по формуле:

$$\forall \alpha, \beta \in D_{\mathcal{A}} \quad \alpha + \beta = \alpha - (\theta - \beta).$$

Упражнение 13.3. Докажите, что $(D_{\mathcal{A}}, +)$ – коммутативная группа с нейтральным элементом θ .

Следующий шаг в установлении того, что $(D_{\mathcal{A}}, +, \circ)$ – тело, состоит в доказательстве законов дистрибутивности.

Лемма 13.5. Пусть $\alpha, \beta, \gamma \in D_{\mathcal{A}}$. Тогда

$$(\alpha + \beta)\gamma = \alpha\gamma + \beta\gamma, \quad \gamma(\alpha + \beta) = \gamma\alpha + \gamma\beta.$$

Доказательство. Заметим, прежде всего, что для любых $\vec{a} \in \mathbf{V}(\mathcal{A})$ и $\mu, \nu \in D_{\mathcal{A}}$

$$(\mu + \nu)(\vec{a}) = \mu(\vec{a}) + \nu(\vec{a}).$$

Далее, ввиду предыдущего, для любого $\vec{a} \in \mathbf{V}(\mathcal{A})$

$$\begin{aligned} ((\alpha + \beta)\gamma)(\vec{a}) &= (\alpha + \beta)(\gamma(\vec{a})) = \alpha(\gamma(\vec{a})) + \beta(\gamma(\vec{a})) = \\ &= (\alpha\gamma)(\vec{a}) + (\beta\gamma)(\vec{a}) = (\alpha\gamma + \beta\gamma)(\vec{a}). \end{aligned}$$

Следовательно, правый дистрибутивный закон имеет место. Для доказательства левого дистрибутивного закона пользуемся тем, что γ – аддитивное отображение:

$$\begin{aligned}
(\gamma(\alpha + \beta))(\vec{a}) &= \gamma(\alpha(\vec{a}) + \beta(\vec{a})) = \gamma(\alpha(\vec{a})) + \gamma(\beta(\vec{a})) = \\
&= (\gamma\alpha)(\vec{a}) + (\gamma\beta)(\vec{a}) = (\gamma\alpha + \gamma\beta)(\vec{a}). \blacktriangleleft
\end{aligned}$$

Таким образом, мы доказали следующее утверждение.

Теорема 13.1. Пусть \mathcal{A} – плоскость параллельных переносов. Тогда $(D_{\mathcal{A}}, +, \circ)$ – тело.

Обратимся теперь вновь к группе векторов $V(\mathcal{A})$. В § 11 для $n \in \mathbf{N} \cup \{0\}$ были введены понятия n -кратного $n\vec{a}$ произвольного вектора $\vec{a} \in V(\mathcal{A})$ и характеристики $p = \text{char } \mathcal{A}$ плоскости \mathcal{A} . Нам известно, что характеристика любой плоскости параллельных переносов либо равна нулю, либо является простым числом. В плоскости положительной характеристики p для любого вектора $\vec{0} \neq \vec{a} \in V(\mathcal{A})$ все различные кратные исчерпываются векторами $\vec{0}, \vec{a}, \dots, (p-1)\vec{a}$. Напротив, для плоскости нулевой характеристики все кратные $n\vec{a}$ каждого ненулевого вектора \vec{a} попарно различны. В этом последнем случае, допуская вольность речи, можно сказать, что вектор $n\vec{a}$ в « n раз больше» вектора \vec{a} .

Зададимся вопросом, что следует понимать под вектором в « n раз меньшим»? Естественным кажется следующий ответ: вектор \vec{b} в « n раз меньше» вектора \vec{a} , если $n\vec{b} = \vec{a}$. Ясно, что для нулевого вектора $\vec{a} = \vec{0}$ в качестве \vec{b} можно взять также нулевой вектор. В случае ненулевого \vec{a} кратные вектора всегда существуют, а вопрос о существовании \vec{b} требует своего решения. Ответ следующим образом зависит от характеристики плоскости \mathcal{A} .

Лемма 13.6. Пусть $\vec{a} \in V(\mathcal{A})$, $\vec{a} \neq \vec{0}$, $n \in \mathbf{N}$. Тогда

(i) если $\text{char } \mathcal{A} = 0$, то в плоскости \mathcal{A} существует единственный вектор $\vec{b} \in V(\mathcal{A})$ такой, что $n\vec{b} = \vec{a}$;

(ii) если $p = \text{char } \mathcal{A} > 0$, то в плоскости \mathcal{A} существует единственный вектор $\vec{b} \in V(\mathcal{A})$ такой, что $n\vec{b} = \vec{a}$, тогда и только тогда, когда числа n и p взаимно просты.

Доказательство. Если $p = \text{char } \mathcal{A} > 0$, то (утверждение 11.1) число p – простое. Разделим n на p с остатком:

$$n = kp + r, \quad k, r \in \mathbf{N} \cup \{0\}, \quad r < p.$$

Для любого вектора $\vec{b} \in V(\mathcal{A})$ имеем:

$$n\vec{b} = k(p\vec{b}) + r\vec{b} = k\vec{0} + r\vec{b} = r\vec{b}. \quad (3)$$

Если числа n и p не взаимно просты, то n делится на p , т.е. $r=0$. В таком случае из (3) для любого вектора $\vec{b} \in \mathbf{V}(\mathcal{A})$ $n\vec{b} = 0\vec{b} = \vec{0}$, т.е. вектора \vec{b} с требуемым свойством не существует.

Пусть теперь $\text{char}\mathcal{A}=0$, или $p = \text{char}\mathcal{A} > 0$ и числа n и p взаимно просты. Во втором случае, вновь используя (3), число n можно считать одним из ненулевых остатков от деления на p , т.е. $n \in \{1, \dots, p-1\}$. Зафиксируем точку $O \in \mathcal{A}$ и пусть $\vec{a} = \overrightarrow{OA}$, $A \neq O$, $l = l(O, A)$. Пусть точка B лежит вне прямой l . На прямой $l_1 = l(O, B)$ существуют точки $O, B_1 = B, B_2, \dots, B_n$ со свойством: $\overrightarrow{OB_1} = \overrightarrow{B_1B_2} = \dots = \overrightarrow{B_{n-1}B_n}$. В рассматриваемой ситуации вектор $\overrightarrow{OB_n} = n\overrightarrow{OB} \neq \vec{0}$, поэтому $B_n \neq O$, т.е. точка B_n также лежит вне прямой l , следовательно, направление π прямой $l(B_n, A)$ отлично от направления прямой l . Пусть $A_1 = P_{l, \pi}(B)$ и $\vec{b} = \overrightarrow{OA_1}$. Применяя малую теорему Фалеса (теорема 11.1), получаем, что $n\vec{b} = \vec{a}$ (рис. 1).

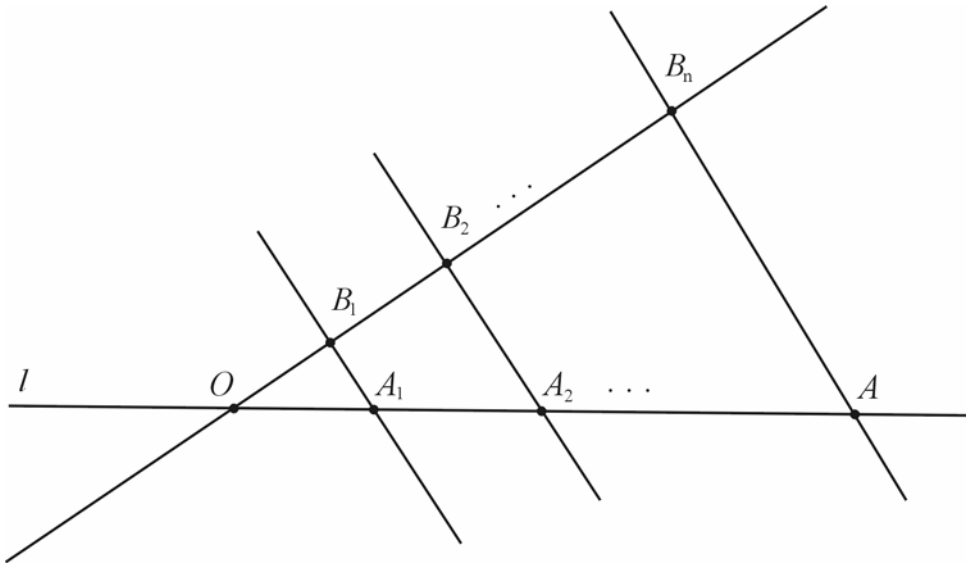


Рис. 1

Вектор \vec{b} с таким свойством определяется однозначно: если $n\vec{b}_1 = n\vec{b}_2 = \vec{a}$, то $n(\vec{b}_2 - \vec{b}_1) = \vec{0}$, следовательно $\vec{b}_2 - \vec{b}_1 = \vec{0}$ или $\vec{b}_2 = \vec{b}_1$. ◀

В дальнейшем вектор \vec{b} такой, что $n\vec{b} = \vec{a}$, будет обозначаться $\frac{1}{n}\vec{a}$. Теперь уже можно рассматривать и $\frac{m}{n}$ -кратные векторы вида $\frac{m}{n}\vec{a}$, $m \in \mathbf{N} \cup \{0\}$, как m -кратные вектора $\frac{1}{n}\vec{a}$ и векторы $-\frac{m}{n}\vec{a}$ как $\frac{m}{n}$ -кратные вектора $(-\vec{a})$.

Упражнение 13.4. Докажите, что если $tv = nu$, где n, v – числа, взаимно простые с $\text{char } \mathcal{A}$, то $\frac{m}{n}\vec{a} = \frac{u}{v}\vec{a}$.

Из сказанного выше вытекает, что для всякого $n \in \mathbf{Z}$ и произвольного вектора $\vec{a} \in \mathbf{V}(\mathcal{A})$ определено n -кратное вектора $n\vec{a} \in \mathbf{V}(\mathcal{A})$, а в случае $\text{char } \mathcal{A} = 0$ даже «рациональное» кратное. Когда же $p = \text{char } \mathcal{A} > 0$, то для всякого $n \in \mathbf{Z}/(p)$ ($\mathbf{Z}/(p)$ – поле классов вычетов целых чисел по модулю простого числа p (см. § 2)) определено n -кратное вектора \vec{a} . Отметим некоторые свойства операции образования кратных. Для произвольных $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbf{V}(\mathcal{A})$ и $m, n \in \mathbf{Q}$ в случае $\text{char } \mathcal{A} = 0$ или $m, n \in \mathbf{Z}/(p)$ в случае $p = \text{char } \mathcal{A} > 0$ верны равенства:

- (i) $(m + n)\vec{a} = m\vec{a} + n\vec{a}$;
- (ii) $(mn)\vec{a} = m(n\vec{a})$;
- (iii) $m(\vec{a} + \vec{b}) = m\vec{a} + m\vec{b}$;
- (iv) $1\vec{a} = \vec{a}$.

Упражнение 13.5. Докажите свойства (i) – (iv), а также следующее свойство "умножения" векторов на нуль поля \mathbf{Q} (или поля $\mathbf{Z}/(p)$):

$$\forall \vec{a} \in \mathbf{V}(\mathcal{A}) \quad 0\vec{a} = \vec{0}.$$

Посмотрим теперь на понятие такого обобщенного кратного с другой стороны. Тот факт, что n -кратное вектора \vec{a} , т.е. вектор $n\vec{a}$ определяется для любого $n \in \mathbf{Q}$ (или $n \in \mathbf{Z}/(p)$ в случае плоскости положительной характеристики) и любого $\vec{a} \in \mathbf{V}(\mathcal{A})$ означает, что задано отображение

$$\mathbf{Q} \times \mathbf{V}(\mathcal{A}) \rightarrow \mathbf{V}(\mathcal{A}), (n, \vec{a}) \mapsto n\vec{a} \quad (\text{или } \mathbf{Z}/(p) \times \mathbf{V}(\mathcal{A}) \rightarrow \mathbf{V}(\mathcal{A}), (n, \vec{a}) \mapsto n\vec{a}),$$

для которого выполняются условия (i) – (iv). Следующее утверждение проясняет роль равенств (i) – (iv). Значение этих условий состоит в том, что они являются характеристическими, т.е. однозначно определяющими операцию взятия кратного вектора.

Лемма 13.7. Пусть \mathcal{A} – плоскость параллельных переносов нулевой характеристики и пусть $\varphi: \mathbf{Q} \times \mathbf{V}(\mathcal{A}) \rightarrow \mathbf{V}(\mathcal{A})$ – отображение такое, что для любых $q, r \in \mathbf{Q}$ и любых $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbf{V}(\mathcal{A})$ выполняются равенства:

- (i) $\varphi((q+r), \vec{a}) = \varphi(q, \vec{a}) + \varphi(r, \vec{a})$;
- (ii) $\varphi((qr), \vec{a}) = \varphi(q, \varphi(r, \vec{a}))$;
- (iii) $\varphi(q, (\vec{a} + \vec{b})) = \varphi(q, \vec{a}) + \varphi(q, \vec{b})$;
- (iv) $\varphi(1, \vec{a}) = \vec{a}$.

Тогда $\varphi(q, \vec{a}) = q\vec{a}$.

Доказательство. Если $q \in \mathbf{N}$, то из (i) следует, что

$$\varphi(q, \vec{a}) = \underbrace{\varphi(1 + \dots + 1, \vec{a})}_{q \text{ раз}} = \underbrace{\varphi(1, \vec{a}) + \dots + \varphi(1, \vec{a})}_{q \text{ раз}}.$$

Ввиду (iv) $\varphi(1, \vec{a}) = \vec{a}$, поэтому $\varphi(q, \vec{a}) = q\vec{a}$.

Если $q = 0$, то из (i) следует, что

$$\varphi(q, \vec{a}) = \varphi(q + 0, \vec{a}) = \varphi(q, \vec{a}) + \varphi(0, \vec{a}),$$

откуда $\varphi(0, \vec{a}) = \vec{0}$, т.е. $\varphi(0, \vec{a}) = 0\vec{a}$.

Далее, для $q \in \mathbf{N}$ имеем:

$$\vec{0} = \varphi((q + (-q)), \vec{a}) = \varphi(q, \vec{a}) + \varphi(-q, \vec{a}),$$

откуда следует, что $\varphi(-q, \vec{a}) = -\varphi(q, \vec{a}) = -(q\vec{a}) = (-q)\vec{a}$. Таким образом, в случае, когда $q \in \mathbf{Z}$, утверждение леммы справедливо.

Если $n \in \mathbf{N}$, то, используя равенство (iii), получаем:

$$\vec{a} = \varphi(1, \vec{a}) = \varphi(n \frac{1}{n}, \vec{a}) = \varphi(n, \varphi(\frac{1}{n}, \vec{a})) = n\varphi(\frac{1}{n}, \vec{a}),$$

т.е. $\varphi(\frac{1}{n}, \vec{a}) = \frac{1}{n}\vec{a}$.

Доказательство завершается очевидным образом, если записать произвольное рациональное число в виде $q = \frac{m}{n}$, $m \in \mathbf{Z}$, $n \in \mathbf{N}$ и воспользоваться уже доказанным. ◀

Упражнение 13.6. Докажите аналогичное утверждение для случая, когда $\text{char} \mathcal{A} > 0$.

Основываясь на таком подходе к описанию кратных, определим новый, более общий объект, играющий важную роль не только в наших рассуждениях, но и в других разделах математики. Обобщение будет состоять в следующем:

1) вместо $V(\mathcal{A})$ будем рассматривать произвольную абелеву группу V ;

2) вместо \mathbf{Q} (или $\mathbf{Z}/(p)$) – произвольное тело \mathbf{D} ;

3) вместо существование кратных векторов будем предполагать существование отображения $\varphi: \mathbf{D} \times V \rightarrow V$, удовлетворяющее условиям, аналогичным условиям (i) – (iv) из формулировки леммы 13.7.

Определение 13.5. Пусть \mathbf{D} – тело, V – абелева группа и

$$\psi: \mathbf{D} \times V \rightarrow V, (\lambda, a) \mapsto \lambda a,$$

– некоторое отображение, удовлетворяющее следующим условиям для любых $\lambda, \mu \in \mathbf{D}$ и $a, b \in V$:

$$V_1. (\lambda + \mu)a = \lambda a + \mu a;$$

$$V_2. (\lambda\mu)a = \lambda(\mu a);$$

$$V_3. \lambda(a + b) = \lambda a + \lambda b;$$

$$V_4. 1a = a.$$

Тогда тройка (\mathbf{D}, V, ψ) называется **векторным (или линейным) пространством над телом \mathbf{D}** , элементы группы V – **векторами**, элементы тела \mathbf{D} – **скалярами**, отображение ψ – **умножением векторов на скаляры**².

Замечание 13.3. Хотя одна и та же группа V может быть основой различных векторных пространств, обычно векторное пространство (\mathbf{D}, V, ψ) обозначают одной буквой V . Это происходит потому, что для конкретного векторного пространства в начале рассмотрения фиксируется область скаляров \mathbf{D} и умножение ψ векторов на скаляры, которые не меняются в дальнейшем. V может обозначать также произвольное векторное пространство из некоторого класса пространств, если речь идет об общих свойствах, присущих любому векторному пространству этого класса (например, определяемому в следующем параграфе классу *конечномерных* векторных пространств). Элементы множества V , т.е. векторы, будем далее обозначать, как обычно: $\vec{0}, \vec{a}, \vec{b}, \dots$

Простейшим примером векторного пространства над произвольным телом \mathbf{D} является одноэлементная группа, содержащая только нулевой элемент: $V = \{\vec{0}\}$. Умножение на скаляры в этом случае задается единст-

² Более точно, определенное векторное пространство называется *левым* векторным пространством над телом \mathbf{D} . Существует также понятие *правого* векторного пространства над телом \mathbf{D} (см. []). В случае, когда \mathbf{D} – поле, эти понятия совпадают. В наших рассуждениях правые векторные пространства не встречаются.

венно возможным способом: $\forall \lambda \in \mathbf{D} \quad \lambda \vec{0} = \vec{0}$. Такое векторное пространство называется *нулевым*.

Пример 12.5. Мы уже знаем, что для плоскости параллельных переносов \mathcal{A} в случае $\text{char} \mathcal{A} = 0$ группа $\mathbf{V}(\mathcal{A})$ – векторное пространство над полем \mathbf{Q} , а в случае $p = \text{char} \mathcal{A} > 0$ – над полем $\mathbf{Z}/(p)$.

Кроме того, группу $\mathbf{V}(\mathcal{A})$ можно рассматривать также как векторное пространство над телом $D_{\mathcal{A}}$.

Утверждение 12.1. Пусть \mathcal{A} – плоскость параллельных переносов. Группа $\mathbf{V}(\mathcal{A})$ является векторным пространством над телом $D_{\mathcal{A}}$, если положить для $\lambda \in D_{\mathcal{A}}$ и $\vec{a} \in \mathbf{V}(\mathcal{A})$ $\lambda \vec{a} = \lambda(\vec{a})$.

Упражнение 12.6. Докажите сформулированное утверждение.

Теперь мы применим принцип намеренно неполного знания для введения одного из основных объектов в математике. Для этого из всех свойств множества $V(\mathcal{A})$ выделим только свойства $V_1 - V_4$ и не будем требовать, чтобы коэффициент кратности n принадлежал именно полю \mathbf{Q} или $\mathbf{Z}/(p)$, а уже произвольному полю и даже телу.

Определение 12.5. Пусть V – коммутативная группа, записываемая аддитивно (элементы V в рассматриваемом случае будем называть **векторами** и обозначать, как обычно, \vec{a}, \vec{b}, \dots), а \mathbf{D} – некоторое тело (возможно поле), элементы которого будем называть **скалярами**. Предположим, что задано понятие «кратных» любого вектора $\vec{a} \in V$ с коэффициентами кратности в \mathbf{D} . Иначе говоря, пусть для любой пары $t \in \mathbf{D}$ и $\vec{a} \in V$ определен вектор, который будем обозначать $t\vec{a}$ (еще более формально, это означает существование отображения $\mathbf{D} \times V \rightarrow V$, $(t, \vec{a}) \mapsto t\vec{a}$). Группа V называется **левым векторным пространством** над телом \mathbf{D} , если для любых $t, n \in \mathbf{D}$ и $\vec{a}, \vec{b} \in V$ выполнены свойства $V_1 - V_4$.

Замечание 12.3. Коммутативная группа V называется **правым векторным пространством** над телом \mathbf{D} , если для отображения $\mathbf{D} \times V \rightarrow V$, $(t, \vec{a}) \mapsto t\vec{a}$ выполняются аксиомы V_1, V_3, V_4 и аксиома

$$V'_2: (tn)\vec{a} = n(t\vec{a}).$$

В таком случае отображение $\mathbf{D} \times V \rightarrow V$ обычно записывают в виде $(t, \vec{a}) \mapsto \vec{a}t$ и тогда аксиома V'_2 выглядит более естественно: $\vec{a}(tn) = (\vec{a}t)n$. Ясно, что если \mathbf{D} – поле, то понятия левого и правого векторных пространств над \mathbf{D} совпадают и говорят просто о **векторном пространстве над полем \mathbf{D}** .